

# Application BASTRI

## Fiches Equipes

### CHROMA (SR06900R)

Robots coopératifs et adaptés à la présence humaine en environnements dynamiques

CHROMA □ CHROMA (SR0804WR)

**Statut:** Terminée

**Responsable :** Olivier Simonin

**Mots-clés de "A - Thèmes de recherche en Sciences du numérique - 2024" :** *Aucun mot-clé.*

**Mots-clés de "B - Autres sciences et domaines d'application - 2024" :** *Aucun mot-clé.*

**Domaine :** Perception, Cognition, Interaction  
**Thème :** Robotique et environnements intelligents

**Période :** 01/03/2015 -> 30/11/2017

**Dates d'évaluation :**

**Etablissement(s) de rattachement :** INSA LYON

**Laboratoire(s) partenaire(s) :** CITI

**CRI :** Centre Inria de l'Université Grenoble Alpes  
**Localisation :** Centre de recherche Inria de l'Université Grenoble Alpes  
**Code structure Inria :** 071008-2  
**CRI :** Centre Inria de Lyon  
**Localisation :** Institut National des Sciences Appliquées Lyon - Laboratoire Center of Innovation in Telecommunications and Integration of service (CITI)  
**Code structure Inria :** 071008-2

**Numéro RNSR :** 201521334D  
**N° de structure Inria:** SR06900R

### Présentation

L'équipe Chroma contribue à la mise en place de méthodologies générales pour la perception et prise de décision en robotique mobile, prennent en considération les aspects d'autonomie, de ressources limitées, de coopération et d'interaction sociale. Le projet vise à produire des modèles ou des algorithmes permettant à un ou plusieurs robots de réaliser des tâches dans des environnements complexes. Ce sont des modèles qui doivent permettre à des robots de i) percevoir et décider dans des conditions fortement contraintes (incertitude, capteurs limités, temps réels), ii) s'adapter à la dynamique de l'environnement (prévoir, planifier, apprendre), iii) coopérer en présence d'autres entités robotiques (stratégies de coopération, de communication), et enfin iv) tenir compte de la présence humaine dans l'environnement (intelligence sociale du robot).

### Axes de recherche

- I. Perception and Situation Awareness
- II. Navigation and Cooperation in Dynamic Environments

### Relations industrielles et internationales

#### Contact

- **Responsable :** Olivier Simonin
- **Tél :** +3.3 .(0.)4.72. 4.36. 4.22
- **Secrétariat Tél :** +3.3 .(0.)4. 7.6 .61. 5.4 .23

#### En savoir plus

- Site de l'équipe
- Site sur [inria.fr](http://inria.fr)
- Site du [responsable](#)
- Derniers Rapports d'Activité : [2016](#), [2017](#), [2018](#), [2019](#), [2020](#), [2021](#), [2022](#), [2023](#)

#### Documents sur la structure

- [Intranet](#)
- [Privés](#)

#### Décisions

- [10822](#) (01/03/2015) : création
- [11281](#) (23/11/2015) : prolongation
- [11913](#) (16/12/2016) : prolongation
- [12529](#) (01/12/2017) : fermeture

#### Localisation

- **Adresse postale :** Centre de recherche Inria de l'Université Grenoble Alpes Inovallée 655 Avenue de l'Europe - CS 90051 38334 Montbonnot CEDEX France
- **Coordonnées GPS :** 45.218, 5.807